

Dernière mise à jour des informations: Avril 2025

**Configuration du produit: PZ37.S2**

PZ37.S2: Corps éclairant L=482 - DALI-2 Sensor - Optique Very Wide Flood (Down) - UGR<19 - 15.8W 2523lm - 3500K - Noir/Blanc/Blanc Transparent

**Référence produit**

PZ37.S2: Corps éclairant L=482 - DALI-2 Sensor - Optique Very Wide Flood (Down) - UGR<19 - 15.8W 2523lm - 3500K - Noir/Blanc/Blanc Transparent

**Description technique**

Corps éclairant en aluminium extrudé peint, collerette et embouts en matière thermoplastique moulée par injection. Optique Very Wide Flood (80°) en version Space Opti-Diamond (PMMA) avec cache postérieur en version blanche (Blanc transparent) ou noire (Noir transparent). Bloc d'alimentation DALI-2 intégré et source LED (Mid-Power) monochrome 3500K IRC80 à émission directe. Version à luminance contrôlée UGR < 19 - conforme à la norme en matière d'utilisation en lieux équipés d'écrans d'affichage (L<3000 cd/m²). Appareil équipé d'un capteur DALI-2 avec détecteur de lux et de mouvement, pour systèmes de contrôle DALI-2 compatibles (protocole iBeacon). Possibilité de rotation sur l'axe vertical de 360° avec blocage mécanique.

**Installation**

Installation sur rails à tension de réseau.

Hauteur de positionnement min 2,4 m / max 5 m pour mouvement et min 2,4 m / max 3 m en capteur de lux et de mouvement

Pour d'autres valeurs de hauteur/distances de positionnement, contacter iGuzzini ou consulter la notice.

Exemple de diamètre de couverture typique du détecteur de mouvement : 5 m (installé à une hauteur de 4 m).

Plage dynamique d'éclairement : 1-1000 lx.

Angle de détection du mouvement 84°.

Angle de détection pour mesure de la lumière 30° - 60° (asymétrique).

**Coloris**

Noir/Blanc/Blanc Transparent (S2)

**Poids (Kg)**

1.66

**Câblage**

L'alimentation est assurée à travers le bus DALI (consommation 9 mA).

**Remarque**

DALI EN 62386-101 éd.2 (DALI-2) Le capteur utilisé est certifié DALI-2. Composants DALI 101,103,301,303,304

Pour les systèmes compatibles avec le capteur DALI-2, contacter iGuzzini.

Conforme à la norme EN60598-1 et à la réglementation en vigueur (o "à la réglementation relative")

**Données techniques**

Im du système:	2523	Code Lampe:	LED
W du système:	14	Nombre de lampes par groupe optique:	1
Im source:	2900	Code ZVEI:	LED
W source:	14	Nombre de groupes optiques:	1
Efficacité lumineuse (lm/W, valeurs du système):	180.2	Facteur de puissance:	Voir Notice de montage
Im en mode secours:	-	Courant d'appel:	10 A / 220 µs
Flux total émis à un angle de 90° ou plus [Lm]:	0	Nombre maximal d'appareils par disjoncteur:	B10A: 18 appareils B16A: 30 appareils C10A: 31 appareils C16A: 51 appareils
Light Output Ratio (L.O.R.) [%]:	87	% minimum de gradation:	1
IRC (minimum):	80	Protection de surtension:	2kV Mode commun e 1kV Mode différentiel
Température de couleur [K]:	3500	Control:	DALI-2 sensor
MacAdam Step:	3		

	R	77	75	73	71	55	53	33	00	DRR
K0.8	72	67	63	60	66	62	62	58	67	
1.0	77	72	68	65	71	67	67	63	73	
1.5	82	79	75	73	77	75	74	70	81	
2.0	86	83	80	78	82	79	78	75	87	
2.5	88	85	84	82	84	82	81	78	90	
3.0	89	87	86	84	86	85	83	81	93	
4.0	91	89	88	87	88	87	85	83	95	
5.0	91	90	89	88	89	88	86	84	96	

Figure 1 is a graph showing the relationship between the angle of incidence ( $\alpha$ ) and the irradiance ( $E$ ) for different solar collectors. The y-axis represents the angle  $\alpha$  in degrees, ranging from 45° to 85°. The x-axis represents the irradiance  $E$  in  $\text{cd/m}^2$  on a logarithmic scale, ranging from  $10^2$  to  $10^4$ . Three curves are plotted: a red dashed line for C0-180, a cyan solid line for C90-270, and a red dashed line for C0-270. The curves show that for a given angle, the irradiance decreases as the collector type changes. The C0-180 curve is the highest, followed by C90-270, and then C0-270. The curves intersect at approximately 65° and  $10^3 \text{ cd/m}^2$ .

# Diagramme UGR

Corrected UGR values (at 2900 lm bare lamp luminous flux)												
Reflect.: ceiling/cav walls work pl. Room dim x y		0.70	0.70	0.50	0.50	0.30	0.70	0.70	0.50	0.50	0.30	0.30
		0.50	0.30	0.50	0.30	0.30	0.50	0.30	0.50	0.30	0.30	0.30
		0.20	0.20	0.20	0.20	0.20	0.20	0.20	0.20	0.20	0.20	0.20
		viewed crosswise					viewed endwise					
2H	2H	14.4	15.2	14.7	15.4	15.7	13.6	14.4	13.9	14.7	14.9	14.9
	3H	14.5	15.2	14.8	15.5	15.7	13.6	14.3	13.9	14.5	14.8	14.8
	4H	14.5	15.2	14.9	15.5	15.8	13.5	14.2	13.9	14.5	14.8	14.8
	6H	14.5	15.1	14.9	15.4	15.8	13.5	14.1	13.8	14.4	14.7	14.7
	8H	14.5	15.1	14.9	15.4	15.8	13.4	14.0	13.8	14.3	14.7	14.7
	12H	14.5	15.1	14.9	15.4	15.8	13.4	13.9	13.8	14.3	14.6	14.6
4H	2H	14.3	14.9	14.6	15.2	15.5	13.7	14.3	14.0	14.6	14.9	14.9
	3H	14.4	14.9	14.8	15.3	15.6	13.7	14.2	14.1	14.6	14.9	14.9
	4H	14.5	14.9	14.9	15.3	15.7	13.6	14.1	14.1	14.5	14.9	14.9
	6H	14.5	14.9	14.9	15.3	15.7	13.6	14.0	14.0	14.4	14.9	14.9
	8H	14.5	14.9	14.9	15.3	15.7	13.6	14.0	14.0	14.4	14.8	14.8
	12H	14.5	14.8	14.9	15.3	15.7	13.5	13.9	14.0	14.3	14.8	14.8
8H	4H	14.4	14.8	14.8	15.2	15.6	13.7	14.1	14.1	14.5	14.9	14.9
	6H	14.5	14.8	14.9	15.2	15.7	13.7	14.0	14.1	14.4	14.9	14.9
	8H	14.5	14.7	14.9	15.2	15.7	13.6	13.9	14.1	14.4	14.9	14.9
	12H	14.5	14.7	15.0	15.2	15.7	13.6	13.9	14.1	14.3	14.9	14.9
12H	4H	14.3	14.7	14.8	15.1	15.6	13.6	14.0	14.1	14.4	14.9	14.9
	6H	14.4	14.7	14.9	15.2	15.7	13.6	13.9	14.1	14.4	14.9	14.9
	8H	14.4	14.7	14.9	15.2	15.7	13.6	13.9	14.1	14.4	14.9	14.9
Variations with the observer position at spacing:												
S =		1.0H	2.8 / -4.0		3.0 / -4.4							
		1.5H	5.2 / -4.6		5.3 / -5.0							
		2.0H	7.2 / -5.1		7.2 / -5.2							